3.2 ローレンツ (Lorentz) 力

3.2.1 電荷に働く力

- 静止している電荷 q ($\boldsymbol{v} = 0$)

(1) $$\boldsymbol{F} = q\boldsymbol{E}\,. \quad \text{(クーロン力)}$$

- 速度 $\boldsymbol{v}$ で動いている電荷 q

(2) $\boldsymbol{F} = q(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B})\,,\ \boldsymbol{B} =$ 磁束密度 (磁場) . (ローレンツ力)

速度に比例し，速度に垂直な (仕事をしない) 力がある．
$\boldsymbol{B}$ の単位:

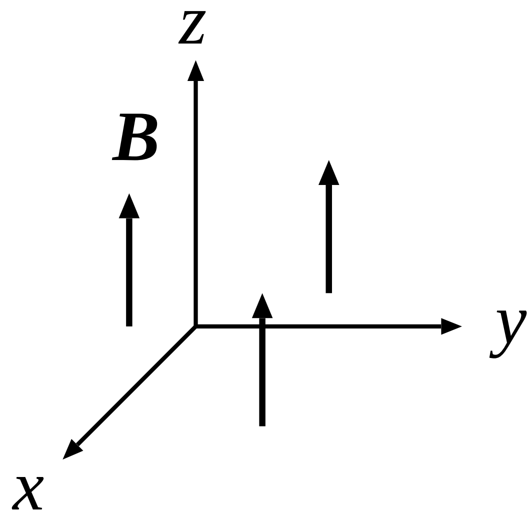
$$\frac{\mathrm{N\,s}}{\mathrm{C\,m}} = \frac{\mathrm{N\,m}}{\mathrm{A}}\frac{1}{\mathrm{m}^2} = \frac{\mathrm{Wb}(\text{ウェーバー})}{\mathrm{m}^2} = \mathrm{T}(\text{テスラ})\,.$$

($\mathrm{Wb} = \mathrm{Nm/A} = \mathrm{Vs}$)

式 (2) は電磁場 $(\boldsymbol{E}, \boldsymbol{B})$ が時間に依っているときも正しい．

(3) $\quad \boldsymbol{F} = q\left[\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r},t) + \boldsymbol{v}\times\boldsymbol{B}(\boldsymbol{r},t)\right]$, $\boldsymbol{r} =$ 電荷の座標 , $t =$ 時間 .

- 例 1: 一様な定常磁場中の点電荷の運動



(4) $$\boldsymbol{B} = (0, 0, B)$$

とする．点電荷 q の質量を m，速度を $\boldsymbol{v}$ とすると，

(5) $$m\frac{d\boldsymbol{v}}{dt} = q\boldsymbol{v}\times\boldsymbol{B}\,.$$

$\boldsymbol{v}\times\boldsymbol{B} = (v_x, v_y, v_z)\times(0,0,B) = (v_yB, -v_xB, 0)$ ゆえ，
式 (5) を成分で書くと，

(6) $$\frac{dv_x}{dt} = \frac{q}{m}v_yB\,,\ \frac{dv_y}{dt} = -\frac{q}{m}v_xB\,,\ \frac{dv_z}{dt} = 0\,.$$

z 方向の運動は,

(7) $$v_z = v_{z0} \quad (\text{定数}) .$$

v_y を消去すると,

(8) $$\frac{d^2}{dt^2} v_x = -\left(\frac{q}{m} B\right)^2 v_x .$$

よって,

(9) $$v_x = v_\perp \cos(\omega t + \beta) , \ \omega \equiv \frac{q}{m} B , \quad v_\perp, \beta : \text{定数} ,$$

(10) $$v_y = -v_\perp \sin(\omega t + \beta) .$$

(注: $v_x^2 + v_y^2 = v_\perp^2$. $v_\perp$ は速度の z 軸に垂直な成分の大きさ.) これを t で積分して,

(11) $$x = \frac{v_\perp}{\omega} \sin(\omega t + \beta) + x_0 , \ y = \frac{v_\perp}{\omega} \cos(\omega t + \beta) + y_0 .$$

(x_0, y_0: 定数)

これより,

(12) $$(x-x_0)^2+(y-y_0)^2=\left(\frac{v_\perp}{\omega}\right)^2 .$$

すなわち，半径 $v_\perp/\omega = v_\perp m/(qB)$ の円．z 方向は式 (7) より,

(13) $$z = v_{z0}t + z_0 \,, \quad \text{等速運動.}$$

よって，一定の半径のらせん運動をする．
点電荷の運動エネルギーは,

(14) $$\frac{1}{2}m\boldsymbol{v}^2 = \frac{m}{2}(v_x^2+v_y^2+v_z^2) = \frac{m}{2}(v_\perp^2+v_{z0}^2) = \text{一定} .$$

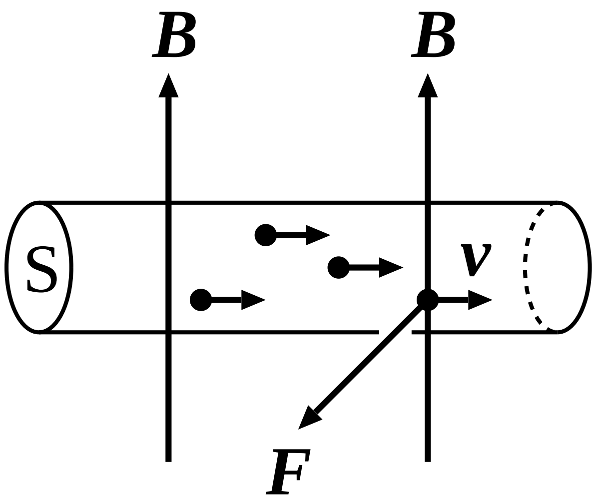
(磁場による力は仕事をしない．)

3.2.2 磁場中の電流に働く力

- 磁場中の細い一様な導線を流れる電流を考える.

点電荷 q が平均速度 $\boldsymbol{v}$ で移動していると考えると，1個の電荷が受ける力は

(15) $$q\boldsymbol{v}\times\boldsymbol{B}\,.$$



電荷の数密度を n とすると微小体積 dV の受ける力は，(ndV が電荷の個数)

(16) $$d\boldsymbol{F}=ndV\,q\boldsymbol{v}\times\boldsymbol{B}=\boldsymbol{i}\times\boldsymbol{B}\,dV\,.$$ (式 (3. 1. 4))

断面 S について積分すると，

(17) $$d\boldsymbol{F}=\int_S\boldsymbol{i}\times\boldsymbol{B}\,dSdr=I\,d\boldsymbol{r}\times\boldsymbol{B}\,.$$ (式 (3. 1. 20))

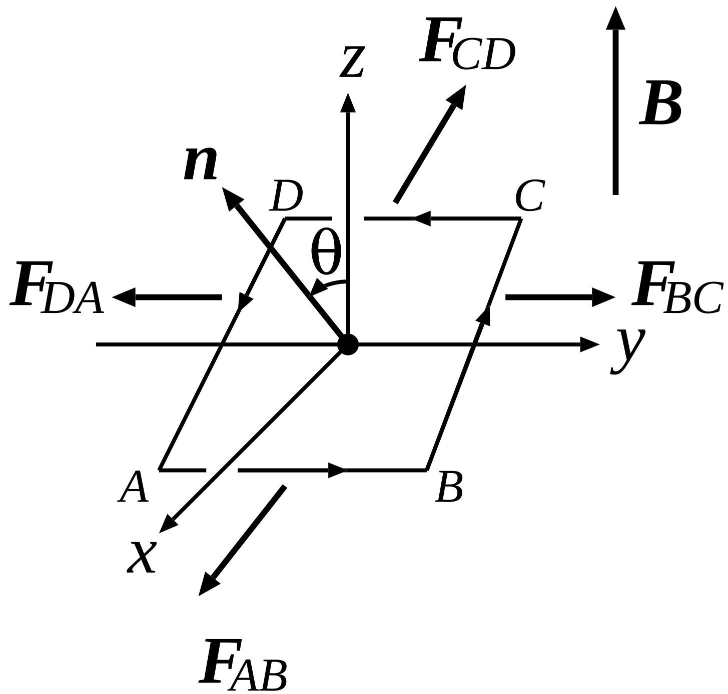
単位長さあたりの力は，$I d\boldsymbol{r} = \boldsymbol{I} dr$ と書けば，

(18) $$\boldsymbol{I} \times \boldsymbol{B}$$

となる．(q に依存しないことに注意．)

● 例 1: ループ電流に働く力

一様な磁場中の長方形ループ電流 $ABCD$ を考える．$\boldsymbol{B} = (0, 0, B)$. $AB = a$, $BC = b$. ループ面は y 軸を通り，その法線ベクトルは z 軸と角度 θ をなす．導線 AB に働く力は，CD に働く力と逆向きで同じ大きさ．BC と DA も同様．従って，ループ全体に働く力はゼロ．しかし，y 軸のまわりに回転させようとする偶力 (トルク) がある．



(19) $$F_{AB} = F_{CD} = IBa\,.$$

よって，トルクは，

(20) $$T = IBa\,b\sin\theta = IabB\sin\theta\,.$$

(21) $$\boldsymbol{m} = Iab\boldsymbol{n} \quad (\text{磁気双極子モーメント})$$

と書くと，

(22) $$\boldsymbol{T} = \boldsymbol{m} \times \boldsymbol{B}\,.$$

○ 一般に平面回路 (面積 S，法線ベクトル $\boldsymbol{n}$) を流れる電流について，

(23) $$\boldsymbol{m} = IS\boldsymbol{n}\,, \quad \text{単位: Am}^2\,.$$